

《空间系绳系统运动动力学与控制导论》

图书基本信息

书名：《空间系绳系统运动动力学与控制导论》

13位ISBN编号：9787030374776

10位ISBN编号：7030374770

出版时间：2013-5

出版社：Yuriy 科学出版社 (2013-05出版)

作者：Yuriy

页数：152

版权说明：本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介以及在线试读，请支持正版图书。

更多资源请访问：www.tushu000.com

《空间系绳系统运动动力学与控制导论》

内容概要

本书研究的是空间系绳系统运动动力学与控制问题。描述带有分布参数和集中参数的基本数学模型，并将模型用于设计系绳系统在轨道上运动的控制系统。研究空间系绳系统标称展开程序的建立方法以及用以解决程序运动稳定问题的最优控制器计算方法。研究在弹性系绳上相对于质心轻微不对称的末端物体运动动力学以及控制对其运动的影响。给出利用不同复杂度的数学模型得出的分析和数值结果，并阐释所研究的动力学与控制问题

《空间系绳系统运动动力学与控制导论》

作者简介

作者: (俄) 扎伯罗特诺夫·尤里著; 王长青, 郑光华

《空间系绳系统运动动力学与控制导论》

版权说明

本站所提供下载的PDF图书仅提供预览和简介，请支持正版图书。

更多资源请访问:www.tushu000.com